

Durée de l'examen : 1h45. Seul document autorisé : le formulaire. Calculatrices interdites.

EXERCICE 0.1

 Questions courtes

Algèbre linéaire et tenseurs

Soit $\underline{U}(\underline{x})$ un champ de vecteurs et $\underline{\sigma}(\underline{x})$ un champ de matrices symétriques. On note $\underline{K}(\underline{x}) = \underline{\text{grad}} \underline{U}(\underline{x})$ le champ de gradient, $\underline{D}(\underline{x})$ sa partie symétrique et $\underline{\Omega}(\underline{x})$ sa partie antisymétrique.

- 1) Exprimer $\underline{\sigma} : \underline{\Omega}$ en utilisant la convention d'Einstein. En déduire que $\underline{\sigma} : \underline{K} = \underline{\sigma} : \underline{D}$.
- 2) Montrer que $\underline{\text{div}} \underline{\sigma} \cdot \underline{U} - \underline{\text{div}} (\underline{\sigma} \cdot \underline{U}) = C \underline{\sigma} : \underline{D}$ où C est une constante que l'on exprimera.

Hypothèse du continu

On considère le champ de température $T(x, y, z, t)$ d'un milieu continu compris en deux plaques planes d'équations respectives $z = 0$ et $z = l$. On suppose qu'il n'y a pas de source de chaleur à l'intérieur du milieu, que la température en $z = l$ est maintenue fixe à une valeur $T_0 = 20^\circ \text{C}$ et que la plaque en $z = 0$ est isolante.

- 3) Vers quel état d'équilibre converge le champ de température ?

Petites et grandes déformations

On considère la déformation $\underline{X}(\underline{a}) = (a_1 + k \eta a_3^2) \underline{e}_1 + a_2 \underline{e}_2 + (a_3 + \eta a_3) \underline{e}_3$ où k et η sont des constantes. On suppose que $\eta \ll 1$.

- 4) Exprimer les tenseurs de petites déformations $\underline{\epsilon}(\underline{a})$.
- 5) On considère le petit vecteur $\underline{\delta a} = \delta l (\underline{e}_1 + \underline{e}_3)$ autour du point $\underline{a} = \underline{e}_3/k$. Calculer son allongement relatif $(\|\underline{\delta x}\| - \|\underline{\delta a}\|)/\|\underline{\delta a}\|$ où $\underline{\delta x}$ est l'image de $\underline{\delta a}$ par la déformation.

Tenseur des contraintes

On considère un corps de volume V , contenu dans le domaine \mathcal{D} , en équilibre dans un fluide au repos de pression $p = p_a - \beta z$ où z est la coordonnée verticale et p_a et β des constantes.

- 6) Exprimer le tenseur de contraintes $\underline{\sigma}(x, y, z)$.
- 7) Calculer la résultante des forces de contact exercées par le fluide sur la frontière $\partial \mathcal{D}$ dans le cas où $p_a = 10^5 \text{ Pa}$, $\beta = 10^4 \text{ N.m}^{-3}$ et $V = 1 \text{ m}^3$.

Équations de Lamé

On considère le champ de déplacements $\underline{\xi}(\underline{a}) = k \eta a_3^2 \underline{e}_1 + \eta a_3 \underline{e}_3$ où k et η sont des constantes. On suppose que $\eta \ll 1$. On note λ et μ les coefficients de Lamé d'un solide de volume V soumis à cette petite déformation.

- 8) Calculer la résultante des forces de contact exercées sur la frontière $\partial \mathcal{D}$ dans le cas $\lambda = 2 \cdot 10^9 \text{ Pa}$, $\mu = 10^9 \text{ Pa}$, $\eta = 10^{-2}$, $k = 1 \text{ m}^{-1}$ et $V = 1 \text{ m}^3$.

EXERCICE 0.2

 Minimisation de la puissance Poiseuille - Couette

La microfluidique s'intéresse à la dynamique des fluides dans des domaines de petites tailles. Certains procédés permettent de les mettre en mouvement à l'aide de forces électriques. On cherche ici à minimiser l'énergie nécessaire pour imposer un débit donné à un tel écoulement.

On suppose que le fluide est newtonien de coefficient de Lamé λ_n et μ_n . L'écoulement est stationnaire, de masse volumique ρ_0 constante et de vitesse $\underline{U} = U(z) \underline{e}_x$. On note $p(x, y, z)$ le champ de pression. La vitesse est nulle sur la plaque d'équation $z = -l$ et une force de surface $\underline{T}_l = -p_l \underline{e}_z + F \underline{e}_x$ constante impose une vitesse $U_* \underline{e}_x$ sur la plaque d'équation $z = l$ (figure 1). Le fluide est soumis à une force extérieure de volume constante $\underline{f}(\underline{x}) = f \underline{e}_x$. Cette pompe microfluidique étant embarquée dans un satellite, les forces de gravité sont nulles.

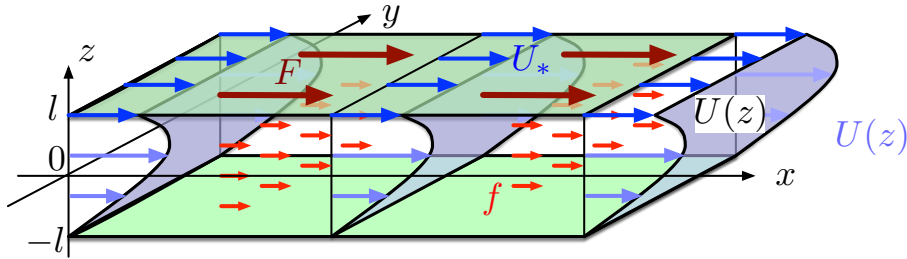


FIGURE 1 – Écoulement entrainé par des forces électriques volumiques (f) et surfaciques (F).

- 9) Montrer que les hypothèses sont compatibles avec l'équation de conservation de la masse.
- 10) Expliciter les composantes du champ d'accélération $\frac{d\underline{U}}{dt}$ puis calculer leurs valeurs.
- 11) Écrire la loi de conservation de la quantité de mouvement en projection sur les axes.
- 12) On suppose que $\text{grad } p \cdot \underline{e}_x = 0$. En déduire que $p = p_0$ où p_0 est une constante.
- 13) Montrer que $U''(z) = -2\beta$ où β est une constante que l'on explicitera.
- 14) En déduire que $U(z) = U_p \phi_p\left(\frac{z}{l}\right) + U_c \phi_c\left(\frac{z}{l}\right)$ avec $\phi_p(\zeta) = 1 - \zeta^2$ et $\phi_c(\zeta) = \frac{1}{2}(1 + \zeta)$.
Expliciter les constantes U_p et U_c en fonction de β , l et U_* .
- 15) On note $V = \frac{1}{2l} \int_{-l}^l U(z) dz$ la vitesse débitante. Calculer sa valeur dans le cas $U_p = 0$.
- 16) Calculer la valeur de la vitesse débitante dans le cas $U_c = 0$.
- 17) On note désormais $U(z) = \frac{3}{2} V_p \phi_p\left(\frac{z}{l}\right) + 2 V_c \phi_c\left(\frac{z}{l}\right)$. Montrer que $V = C_1 (V_p + V_c)$ et $f = 3 C_2 \mu_n V_p / l^2$ où C_1 et C_2 sont des constantes que l'on explicitera.
- 18) Montrer que le tenseur des contraintes s'écrit $\underline{\sigma} = -p_0 \underline{I} + C_3 U'(z) (\underline{e}_x \otimes \underline{e}_z + \underline{e}_z \otimes \underline{e}_x)$ où C_3 est une constante que l'on explicitera. En déduire que $p_0 = p_l$.
- 19) En déduire aussi que $F = C_4 \mu_n (V_c - 3 V_p) / l$ où C_4 est une constante que l'on explicitera.
- 20) Que représentent $P_F = F U_*$, $P_f = \int_{-l}^l f U(z) dz$ et $P = P_F + P_f$? Quelles sont leurs unités? Montrer que $P = C_5 (3 V_p^2 + V_c^2)$ où C_5 est une constante que l'on explicitera.
- 21) Justifier que $P = - \int_{-l}^l \pi_{\text{int}} dz$ avec $\pi_{\text{int}} = -\mu_n [U'(z)]^2$ et vérifier cette égalité.
- 22) Comment choisir V_p / V_c pour minimiser l'énergie à débit V fixé?
- 23) Exprimer alors P_F , P_f et P en fonction de μ_n , l et V pour ce choix optimal?
- 24) Comparer cette valeur $P = P_{\text{opt}}$ avec celles obtenues pour $V_p = 0$ puis pour $V_c = 0$.
- 25) Dessiner le profil de vitesse pour $P = P_{\text{opt}}$. Cet optimum énergétique est-il réalisable?

Corrigé

 Questions courtes

Algèbre linéaire et tenseurs

1) On $\underline{\sigma} : \underline{\Omega} = \sigma_{ij} \Omega_{ji} = -\sigma_{ji} \Omega_{ij} = -\sigma_{kl} \Omega_{lk} = -\underline{\sigma} : \underline{\Omega}$, donc $\underline{\sigma} : \underline{\Omega} = 0$. On en déduit $\underline{\sigma} : \underline{K} = \underline{\sigma} : (\underline{D} + \underline{\Omega}) = \underline{\sigma} : \underline{D}$. 2) On a $A = \text{div } \underline{\sigma} \cdot \underline{U} = \frac{\partial \sigma_{kl}}{\partial x_l} U_k$ et $B = \text{div} (\underline{\sigma} \cdot \underline{U}) = \frac{\partial (\sigma_{ij} U_j)}{\partial x_i} = \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_i} U_j + \sigma_{ij} \frac{\partial U_j}{\partial x_i} = \frac{\partial \sigma_{lk}}{\partial x_l} U_k + \sigma_{lk} \frac{\partial U_k}{\partial x_l}$. Comme $\sigma_{kl} = \sigma_{lk}$, on a $A - B = -\sigma_{lk} K_{kl}$ avec $K_{kl} = \frac{\partial U_k}{\partial x_l}$. On en déduit $A - B = -\underline{\sigma} : \underline{K} = -\underline{\sigma} : \underline{D}$. Donc $C = -1$.

Hypothèse du continu

3) L'équation de la chaleur avec $\frac{\partial T}{\partial t} = 0$ et $r = 0$ conduit à $\Delta T = 0$. La géométrie impose $\frac{\partial T}{\partial x} = \frac{\partial T}{\partial y} = 0$. On a donc $T''(z) = 0$ avec les conditions aux limites $T(0) = 0$ et $T'(l) = 0$. La seule solution est $T = T_0$.

Petites et grandes déformations

4) Comme $\underline{\xi}(\underline{a}) = k \eta a_3^2 \underline{e}_1 + \eta a_3 \underline{e}_3$, on a $\underline{H}(\underline{a}) = 2k \eta a_3 \underline{e}_1 \otimes \underline{e}_3 + \eta \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_3$ et donc $\underline{\epsilon}(\underline{a}) = k \eta a_3 (\underline{e}_1 \otimes \underline{e}_3 + \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_1) + \eta \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_3$. 5) Comme $\underline{a} = \underline{e}_3/k$, on a $\underline{\epsilon}(\underline{a}) = \eta (\underline{e}_1 \otimes \underline{e}_3 + \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_1) + \eta \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_3$. L'allongement relatif est $\Delta = 2 \underline{\delta a} \cdot \underline{\epsilon} \cdot \underline{\delta a} / \underline{\delta a}^2 = 3 \eta$.

Tenseur des contraintes

6) On a $\underline{\sigma} = (-p_a + \beta z) \underline{I}$. 7) On a $\mathcal{F}_{\text{extcont}}(\mathcal{D}) = \iint_{\partial \mathcal{D}} \underline{\sigma} \cdot \underline{n} dS = \iint_{\mathcal{D}} \text{div } \underline{\sigma} d^3x = \iiint_{\mathcal{D}} \beta \underline{e}_z d^3x = \beta V \underline{e}_z = 10^4 \underline{e}_z \text{ N}$.

Équations de Lamé

8) Comme $\underline{\epsilon}(\underline{a}) = k \eta a_3 (\underline{e}_1 \otimes \underline{e}_3 + \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_1) + \eta \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_3$, on a $\underline{\sigma} = \lambda \text{tr } \underline{\epsilon} \underline{I} + 2 \mu \underline{\epsilon} = \lambda \eta (\underline{e}_1 \otimes \underline{e}_1 + \underline{e}_2 \otimes \underline{e}_2) + (\lambda + 2 \mu) \eta \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_3 + 2k \eta a_3 (\underline{e}_1 \otimes \underline{e}_3 + \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_1)$. On a $\mathcal{F}_{\text{extcont}}(\mathcal{D}) = \iint_{\partial \mathcal{D}} \underline{\sigma} \cdot \underline{n} dS = \iiint_{\mathcal{D}} \text{div } \underline{\sigma} d^3x = \iiint_{\mathcal{D}} 2 \mu k \eta \underline{e}_x d^3x = 2 \mu k \eta V \underline{e}_x = 2 \cdot 10^7 \underline{e}_x \text{ N}$.

Corrigé

 Minimisation de la puissance Poiseuille - Couette

9) La loi de conservation de la masse $\frac{d\rho}{dt} + \rho \text{div } \underline{U} = 0$ est vérifiée car $\frac{d\rho}{dt} = \frac{\partial \rho}{\partial t} + \underline{U} \cdot \frac{\partial \rho}{\partial \underline{x}} = 0$ et $\text{div } \underline{U} = \frac{\partial U}{\partial x} = 0$. 10) Les composantes de $\frac{d\underline{U}}{dt}$ sont $\frac{d\underline{u}}{dt} = \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z}$, $\frac{d\underline{v}}{dt} = \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z}$ et $\frac{d\underline{w}}{dt} = \frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z}$. Ces douze termes sont nuls et donc $\frac{d\underline{U}}{dt} = \underline{0}$. 11) Les composantes de la loi de conservation de la quantité de mouvement $\rho_0 \frac{\partial \underline{U}}{\partial t} = -\text{grad } p + \underline{f} + (\lambda_n + \mu_n) \text{grad} (\text{div } \underline{U}) + \mu_n \underline{\Delta} \underline{U}$ s'écrivent $0 = -\frac{\partial p}{\partial x} + f + \mu_n U''(z)$, $0 = -\frac{\partial p}{\partial y}$ et $0 = -\frac{\partial p}{\partial z}$. 12) Comme $\text{grad } p \cdot \underline{e}_x = \frac{\partial p}{\partial x} = 0$ et $\frac{\partial p}{\partial y} = \frac{\partial p}{\partial z} = 0$, la pression p est constante. 13) On a $U''(z) = -f/\mu_n$ d'où $\beta = f/(2\mu_n)$. 14) En intégrant deux fois $U'' = -2\beta$, on a $U(z) = -\beta z^2 + Az + B$ où A et B sont des constantes. Les conditions aux limites $U(-l) = 0$ et $U(l) = U_c$ conduisent à $A = U_c/(2l)$ et $B = U_c/2 + \beta l^2$. On en déduit $U_p = \beta l^2$ et $U_c = U_*$. 15) Dans le cas $U(z) = \frac{1}{2} U_c (1 + z/l)$, on a $V = \frac{U_c}{4} \int_{-1}^1 (1 + \zeta) d\zeta = \frac{1}{2} U_c$. 16) Dans le cas $U(z) = U_p [1 - (z/l)^2]$, on a $V = \frac{U_p}{2} \int_{-1}^1 (1 - \zeta^2) d\zeta = \frac{2}{3} U_p$. 17) On a $V = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 \left[\frac{3}{2} V_p (1 - \zeta^2) + 2 V_c (1 + \zeta) \right] d\zeta = V_p + V_c$. Comme $U_p = \beta l^2 = f l^2 / (2\mu_n)$ et $U_p = \frac{3}{2} V_p$, on a $f = \frac{3\mu_n}{l^2} V_p$. Donc $C_1 = C_2 = 1$. 18) Comme $\underline{D} = \frac{1}{2} U'(z) (\underline{e}_x \otimes \underline{e}_z + \underline{e}_z \otimes \underline{e}_x)$ et $\underline{\sigma} = -p_0 \underline{I} + 2 \mu_n \underline{D}$, on a $C_3 = \mu_n$. Par définition du tenseur des contraintes $\underline{\sigma} \cdot \underline{e}_z = \underline{T}_l$ en $z = l$. En projetant sur \underline{e}_z , on obtient $p_0 = p_l$. 19) Comme

$\underline{T}_l = \underline{\sigma}(x, y, l) \cdot \underline{e}_z = -p_l \underline{e}_x + \mu_n U'(l) \underline{e}_x$, $\underline{T}_l = F \underline{e}_x$ et $U'(z) = \frac{1}{l} (V_c - 3V_p \frac{z}{l})$, on a $F = \frac{\mu_n}{l} (V_c - 3V_p)$. On a donc $C_4 = 1$. **20)** La puissance des forces de contact $\underline{T}_l = F \underline{e}_x$ exercées sur une surface \mathcal{A} d'aire A est $A P_F$ avec $P_F = F U_*$. La puissance des forces extérieures de volume exercées sur un domaine $\mathcal{D} = \mathcal{A} \times [-l, l]$ est $A P_f$. L'unité des puissances surfaciques des forces de contact P_F et des forces de volumes P_f est le W.m^{-2} . Comme $U_* = U_c$, et $U_c = 2V_c$, a $P_F = F U_c = \frac{\mu_n}{l} (V_c - 3V_p) (2V_c) = \frac{2\mu_n}{l} (2V_c^2 - 6V_p V_c)$. Comme $V = \frac{1}{2l} \int_{-l}^l U(z) dz = V_p + V_c$ et $f = \frac{3\mu_n}{l^2} V_p$, on a $P_f = \int_{-l}^l f U(z) dz = f (2lV) = \frac{\mu_n}{l} (6V_p^2 + 6V_p V_c)$. On en déduit que $P = \frac{2\mu_n}{l} (3V_p^2 + V_c^2)$. D'où $C_5 = 2\mu_n/l$. **21)** La puissance des forces intérieures de contact dans le domaine \mathcal{D} est $A P_{int}$ avec $P_{int} = \int_{-l}^l \pi_{int} dz$ et $\pi_{int} = -\underline{\sigma} : \underline{D}$. La loi de conservation de l'énergie totale entraîne que $P_{int} + P = 0$ où $P = P_F + P_f$ est la somme des puissances surfaciques extérieures. On vérifie que $\pi_{int} = -\underline{\sigma} : \underline{D} = -\mu_n [U'(z)]^2$ à l'aide des expressions de \underline{D} et $\underline{\sigma} = 2\mu_n \underline{D}$. Comme $U'(z) = \frac{1}{l} (V_c - 3V_p z/l)$ et $[U'(z)]^2 = \frac{1}{l^2} (9V_p^2 z^2/l^2 - 6V_p V_c z/l + V_c^2)$, on retrouve $P = -P_{int} = \mu_n \int_{-l}^l [U'(z)]^2 dz = \frac{2\mu_n}{l} (3V_p^2 + V_c^2)$. **22)** En reportant $V_c = V - V_p$ dans l'expression de $G(V_c) = P/C_5 = 3V_p^2 + V_c^2 = 3(V - V_c)^2 + V_c^2$, on cherche à minimiser la fonction $G(V_c)$ en annulant sa dérivée $G'(V_c) = 6(V - V_c) + 2V_c = 2(3V - 4V_c)$. L'équation $G'(V_c) = 0$ conduit à $V_c = \frac{3}{4}V$ et donc $V_p = \frac{1}{4}V$. On a donc $V_p/V_c = 1/3$. **23)** Pour $V_p = V/4$ et $V_c = 3V/4$, les puissances sont alors $P_F = 0$ et $P = P_f = \frac{3}{2}\mu_n V^2/l$. **24)** Si $V_c = 0$, la puissance pour générer un écoulement de Poiseuille $U(z) = \frac{3}{2}V \phi_p(\frac{z}{l})$ est $P_p = 6\mu_n V^2/l$. Si $V_p = 0$, la puissance pour générer un écoulement de Couette $U(z) = 2V \phi_c(\frac{z}{l})$ est $P_c = 2\mu_n V^2/l$. On a donc $P_{opt}/P_c = 3/4 = 0,75$ et $P_{opt}/P_p = 1/4 = 0,25$. **25)** Pour $V_p = V/4$ et $V_c = 3V/4$, on a $U(z) = \frac{3}{8}V(3 + 2\zeta - \zeta^2)$ avec $\zeta = z/l$. On vérifie que $U'(l) = 0$, ce qui est cohérent avec $F = 0$ et $P_F = 0$. Le profil $U(z)$ est une parabole (figure 2) avec $U(-l) = 0$, $U'(l) = 0$ et $U(l) = \frac{3}{2}V$ où $V = \frac{1}{2l} \int_{-l}^l U(z) dz$ est la vitesse débitante. En pratique, le choix d'une force $F = 0$ sur la plaque en $z = l$ rétablirait une condition d'adhérence à la paroi, et donc un écoulement de Poiseuille $U(z) = \frac{3}{2}V \phi_p(\zeta)$ avec $P = 4P_{opt}$, donc quatre fois la puissance optimale. Une force électrique F positive très faible mais non nulle permet donc d'atteindre l'optimum énergétique, en réduisant la dépense d'énergie d'un facteur quatre.

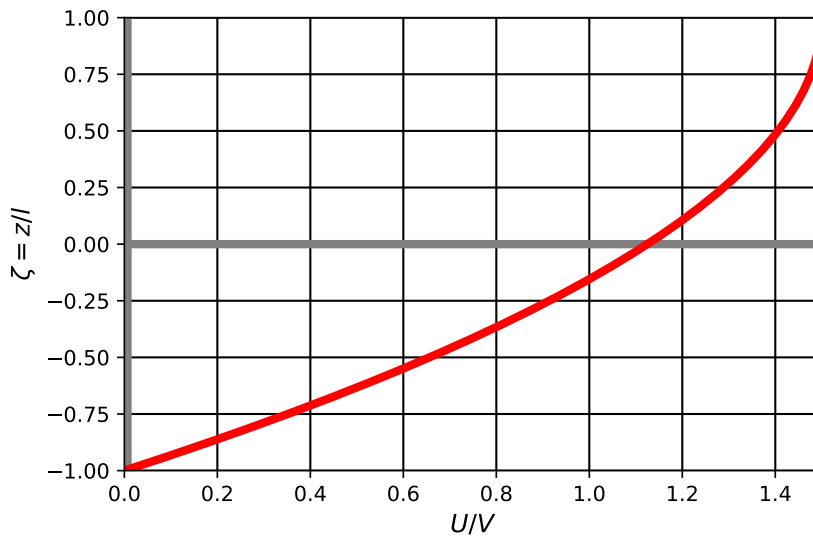


FIGURE 2 – Profil de vitesse $U(z)$ pour l'optimum énergétique. Comme $U'(l) = 0$, on a $F = 0$.